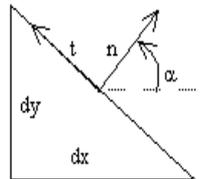


MECÁNICA DEL CONTÍNUO

Práctico 2: Esfuerzos y deformación

2005

1. Una placa delgada está cargada con fuerzas aplicadas en su contorno, paralelas al plano xy de la placa y distribuidas uniformemente en su espesor. Dado que las caras de la placa están libres de esfuerzos, las componentes σ_{zz} , σ_{xz} , σ_{yz} son nulas sobre ambas caras y debido a la supuesta delgadez de la placa, también son nulas en el interior de la misma. Este estado de tensión es conocido como *estado tensional plano*.
 - a) Considerando un elemento material rectangular de dimensiones (dx, dy) y requiriendo que su aceleración angular no diverja, demostrar que $\sigma_{xy} = \sigma_{yx}$.
 - b) Calcular los esfuerzos normal Σ_n y tangencial Σ_t que actúan sobre la cara inclinada del elemento material prismático de la figura.



- c) Determinar los posibles valores de α para los cuales Σ_t se anula (estas direcciones corresponden a los ejes principales).
- d) Obtener las componentes del tensor de los esfuerzos en el sistema de ejes principales en términos de sus componentes originales, denominando λ_1 y λ_2 a los elementos de la diagonal (problema de autovalores).

- e) Mostrar que si se grafica Σ_t vs. Σ_n considerando al ángulo polar θ como parámetro, se obtiene un círculo de radio $(\lambda_1 - \lambda_2)/2$ centrado en $((\lambda_1 + \lambda_2)/2, 0)$.
- f) Hallar los valores máximos y mínimos de Σ_t y Σ_n , y determinar para que valores de θ se obtienen estos extremos.
2. Interpretar geoméricamente las componentes del tensor de deformación e_{xx} , e_{yy} y e_{xy} para una deformación infinitesimal plana.
3. Sea un prisma elemental de espesor unitario, lados dx , dy y diagonal ds cuya dirección forma con el eje x un ángulo α . Si e_{xx} , e_{yy} y e_{xy} son las deformaciones específicas en las direcciones x e y , y la deformación angular de dos elementos en dichas direcciones, hallar:
- a) la deformación específica correspondiente a la dirección de la diagonal ds , y
- b) distorsión angular correspondiente.
4. Demostrar que entre los elementos lineales que pasan por el punto (x, y) aquellos en los que se da la máxima y mínima rotación son los paralelos y perpendiculares a la dirección determinada por θ , donde θ cumple:

$$\operatorname{tg}(2\theta) = \left(\frac{\partial u_y}{\partial y} - \frac{\partial u_x}{\partial x} \right) \left(\frac{\partial u_x}{\partial y} + \frac{\partial u_y}{\partial x} \right)^{-1}$$

5. *Elipsoide de Lamé para $\bar{\Sigma}$* : Mostrar que en el sistema de ejes principales el vector esfuerzo $\bar{\Sigma}$ se encuentra circunscripto a un elipsoide cuyos radios son los esfuerzos principales λ_1 , λ_2 y λ_3 .
6. *Cuádrica de Cauchy para Σ_n* :
- a) Mostrar que el valor del esfuerzo normal Σ_n aplicado sobre una superficie de normal \hat{n} queda determinado por el módulo del radio vector \bar{r} orientado según \hat{n} y que une el punto de aplicación con la superficie de la cuádrica,

$$\sigma_{ij}x_i x_j = \pm 1$$

donde

$$x_i = \frac{n_i}{\sqrt{|\Sigma_n|}}$$

- b) Mostrar que la normal \widehat{N} a la cuádrica es paralela al esfuerzo $\overline{\Sigma}$ aplicado en la superficie de normal \widehat{n} .
 - c) En el sistema de ejes principales, analizar el significado de cada una de las posibles cuádricas que se pueden tener (esfera, elipsoide e hiperboloide).
7. *Deformaciones superficiales:* Las deformaciones longitudinales se suelen medir utilizando extensómetros de resistencia eléctrica. Éstos consisten en resistencias eléctricas embebidas en un soporte aislante que es pegado a la superficie. Cuando la superficie se deforma, la resistencia varía y, entonces, la deformación resulta proporcional a la variación de corriente.
- a) Si con este método se conocen las deformaciones según tres direcciones (dos de ellas perpendiculares entre sí), plantear el sistema de ecuaciones que permite calcular las deformaciones principales e_1 , e_2 y la dirección θ de un eje principal respecto de alguna de las direcciones dadas.